PATENT APPLICATION

#4 7/9/02 PH

## IN THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE

In re application of

Giuseppe DAL PRA

Appln. No.: 10/041,569

Confirmation No.: 5210

Filed: January 10, 2002

riicu. January 10, 2002

COMBINED GEAR CHANGE AND BRAKE CONTROL UNIT FOR A BICYCLE

#### **SUBMISSION OF PRIORITY DOCUMENT**

Commissioner for Patents Washington, D.C. 20231

Sir:

For:

Submitted herewith is a certified copy of the priority document on which a claim to priority was made under 35 U.S.C. § 119. The Examiner is respectfully requested to acknowledge receipt of said priority document.

Respectfully submitted,

Group Art Unit: 3682

Examiner: Not yet assigned

Robert V. Sloan

Registration No. 22,775

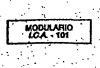
SUGHRUE MION, PLLC 2100 Pennsylvania Avenue, N.W. Washington, D.C. 20037-3213 Telephone: (202) 293-7060 Facsimile: (202) 293-7860

Enclosures: Italy T02001A000011

Date: March 6, 2002

RECEIVED
MAY 2 1 2002
GROUP 3600

19/04/369







# Ministero delle Attività Produttive

Direzione Generale per lo Sviluppo Produttivo e la Competitività

Ufficio Italiano Brevetti e Marchi

Ufficio G2

Autenticazione di copia di documenti relativi alla domanda di brevetto per: Invenzione Industriale

TO2001 A 000011

Si dichiara che l'unita copia è conforme ai documenti originali depositati con la domanda di brevetto sopraspecificata, i cui dati risultano dall'accluso processo verbale di deposito.

RECEIVED
MAY 2,1 2002
GROUP 3630

75

IL DIRIGENTE

Ing. Giorgio ROMANI

EL COMMERCIO E DELL'ARTIGIANATO AL MINISTERO DELL'INDUSTRI MODULO A UFFICIO ITALIANO BREVETTI E MARCH DOMANDA DI BREVETTO PER INVENZIONE INDUSTRIALE, DEPOSITO RISERVE, ANTICIPATA ACCESSIBILITÀ AL PUBBLICO A. RICHIEDENTE (I) CAMPAGNOLO SRL ..... 1) Denominazione Vicenza - VI Residenza 2) Denominazione Residenza B. RAPPRESENTANTE DEL RICHIEDENTE PRESSO L'U.I.B.M. denominazione studio di appartenenza BUZZI, NOTARO & ANTONIELLI d'OULX via CORSO FIUME n. 6 città TORINO C. DOMICILIO ELETTIVO destinatario via . D. TITOLO classe proposta (sez/cl/scl) gruppo/sottogruppo la\_\_\_\_\_\_\_\_ "Gruppo integrato di comando del cambio e del freno per una bicicletta" SE ISTANZA: DATA Nº PROTOCOLLO E. INVENTORI DESIGNATI cognome nome DAL PRA' Giuseppe F. PRIORITÀ SCIOGLIMENTO RISERVE allegato S/R numero di domanda data di deposito Nº Protocollo nazione o organizzazione tipo di priorità Data الماليااليالنا ل ـــا لـــا لـــا لــــــا /لـــا لـــا لــــا G. CENTRO ABILITATO DI RACCOLTA COLTURE DI MICRORGANISMI, denominazione H. ANNOTAZIONI SPECIALI DOCUMENTAZIONE ALLEGATA SCIOGLIMENTO RISERVE Doc. 1) 1.2 PROV ' n. pag. .. 1:8 riassunto con disegno principale, descrizione e rivendicazioni (obbligatorio 1 esemplare) ..... PROV Doc. 2) ...2 n. tav. ். ட்.த் disegno (obbligatorio se citato in descrizione, 1 esemplare .. Doc. 3) : O RISX lettera d'incarico, procura o riferimento procura generale ..... la Haadraadria araana RIS Doc. 4) designazione inventore .... Doc. 5) RIS documenti di priorità con traduzione in italiano confronta singole priorità RIS Doc. 6)-سينسينس بالسالينا النبا النبا autorizzazione o atto di cessione Doc. 7) i\_\_ nominativo completo del richiedente CINQUECENTOSESSANTACINQUEMILA. 8) attestati di versamento, totale lire COMPILATO IL 10: Q1 2001 FIRMA DEL (I) RICHIEDENTE (I) THE MOUTO MARREULELL N. Iscriz. ALBO 507 CONTINUA SINO NO (in proprio e per gli altri) DEL PRESENTE ATTO SI RICHIEDE COPIA AUTENTICA SUNO C.C.I.A.A. TORINO codice -....01 NUMERO DI DOMANDA DUEMILAUNO GENNAIO: il (i) richiedente (i) sopraindicato (i) ha (hanno) presentato a me sottoscritto la presente domanda, corredate di n. l...... fogli aggiuntivi per la concessione del brevetto soprariportato. I. ANNOTAZIONI VARIE DELL'UFFICIO ROGANTE

IL DEPOSITANTE

Will Ersan

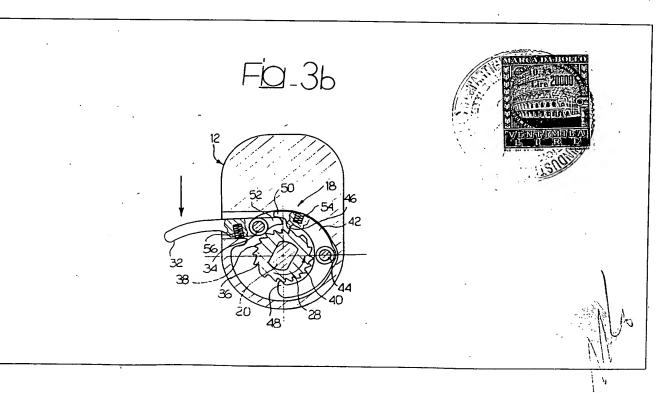
timbro dell'ufficio

NIASSUNTO INVENZIONE CON DISEGNO PRINCIPALE		
NUMERO DOMANDA	10 2001 A 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	
NUMERO BREVETTO	DATA DI RILASCIO	
A. RICHIEDENTE (I)	CAMPACNOLO CDI	
Denominazione	CAMPAGNOLO SRL	
Residenza	Vicenza - VI	***************************************
D. TITOLG rupp	o integrato di comando del cambio e del freno per u	na
bicicletta"		
L		
Classe proposta (sez_/cl_/scl/) [   (gruppo/sottogruppo) [ / [ ]		

Gruppo integrato per il comando del cambio e del freno per una bicicletta, comprendente: un corpo di supporto (12) fissabile al manubrio della bicicletta, una leva di comando del freno (14) montata oscillante sul corpo di supporto (12) attorno ad un primo asse (16), un dispositivo di comando del cambio (18) portato dal corpo di supporto (12) ed includente un albero (20) girevole attorno ad un secondo asse (22) ortogonale o sostanzialmente ortogonale rispetto al suddetto primo asse (16), in cui l'albero (20) porta una puleggia (24) sulla quale è destinata ad essere avvolta una porzione di estremità di un cavo di comando di un deragliatore, ed in cui detto albero (20) è soggetto ad una coppia di richiamo tendente a far ruotare l'albero verso una direzione (28) di rilascio del cavo, una leva di comando del cambio (30) disposta dietro la leva di comando del freno (14) ed atta a comandare la rotazione del suddetto albero (20) in una direzione di maggiore avvolgimento del cavo (26), e una leva a pulsante (32) disposta su un fianco del suddetto corpo di supporto (12) ed atta a comandare la rotazione del suddetto albero (20) nella direzione di rilascio del cavo (28). Il dispositivo di comando del cambio comprende un meccanismo ad arpionismo (36,42) comandato dalla suddetta leva a pulsante (32) e suscettibile di assumere una posizione di riposo ed una posizione attiva. Il meccanismo ad arpionismo (36,42) è disposto in modo da lasciare l'albero (20) libero di compiere una rotazione di ampiezza predeterminata nella direzione di rilascio del cavo (28) sotto l'azione della suddetta coppia di richiamo a seguito di ciascuna variazione di posizione del meccanismo ad arpionismo (36, 42) fra la posizione di riposo e la posizione attiva e viceversa. (Figura 3b)

M. DISEGNO

L. RIASSUNTO



DESCRIZIONE dell'invenzione industriale dal titolo:
"Gruppo integrato di comando del cambio e del freno
per una bicicletta"

di: Campagnolo Srl, nazionalità italiana, Via della Chimica 4 - 36100 Vicenza VI

Inventore designato: Giuseppe Dal Prà

Depositata il: 11 gennaio 2001 TO 2001A 00001

## TESTO DELLA DESCRIZIONE

riguarda un gruppo presente invenzione integrato per il comando del cambio e del freno per l'invenzione precisamente, bicicletta. Più una riguarda un gruppo integrato del tipo descritto nel documento EP 0 504 118 della stessa richiedente. Questo documento descrive un gruppo integrato di comando includente un corpo di supporto portante una leva di comando del freno articolata attorno ad un primo asse ed un dispositivo di comando del cambio portato dal corpo di supporto. Il dispositivo di comando del cambio comprende un albero girevole attorno ad un secondo asse ortogonale al suddetto primo asse e portante una puleggia sulla quale è avvolta una porzione di estremità di un cavo di comando del deragliatore anteriore o posteriore della bicicletta. La rotazione dell'albero in una prima direzione è comandabile tramite una leva di comando del cambio disposta immediatamente dietro la leva di comando del freno la rotazione mentre dell'albero in una seconda direzione è comandabile mediante una leva a pulsante che agisce su una ruota dentata solidale all'albero. Per quanto riguarda il seconda nella suddetta dell'albero comando direzione, il dispositivo di comando di tipo noto prevede un meccanismo di ritegno molla per a trattenere l'albero in una serie di posizioni di riferimento. La leva a pulsante è destinata a cooperare con la ruota dentata solidale all'albero tramite un organo di impegno, per produrre rotazione dell'albero da 'una all'altra di dette posizioni di riferimento.

La presente invenzione si prefigge lo scopo di fornire un dispositivo di comando del cambio che sia costruttivamente più semplice ed economico di quello descritto in precedenza. Un ulteriore scopo della presente invenzione è quello di fornire un dispositivo di comando del cambio che richieda una corsa molto limitata della leva a pulsante per effettuare il cambio di marcia.

Secondo la presente invenzione, tali scopi sono raggiunti da un gruppo integrato di comando avente le caratteristiche formanti oggetto della rivendicazione principale.

Ulteriori caratteristiche e vantaggi della presente invenzione risulteranno evidenti nel corso della descrizione dettagliata che segue, data a puro titolo di esempio non limitativo, con riferimento ai disegni allegati, in cui:

la figura 1 è una vista laterale parzialmente sezionata di un gruppo integrato di comando secondo la presente invenzione,

le figure 2a, 3a e 4a sono sezioni secondo la linea II-II della figura 1 illustranti il funzionamento del dispositivo durante il cambio di marcia in una prima direzione,

le figure 2b, 3b, 4b, sono sezioni analoghe a quelle delle figure 2a, 3a e 4a, illustranti il funzionamento del dispositivo durante il cambio di marcia in una seconda direzione,

la figura 5 è una sezione secondo la linea V-V della figura 2a,

la figura 6 è una vista laterale parzialmente sezionata illustrante una seconda forma di realizzazione del gruppo secondo l'invenzione,

la figura 7 è una vista analoga alla figura 6 illustrante una seconda posizione operativa,

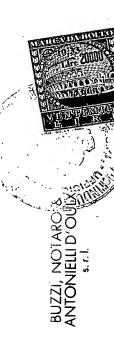
la figura 8 è una vista prospettica della parte indicata dalla freccia VIII nella figura 6, e

la figura 9 è una vista in pianta secondo la freccia IX della figura 8.

Con riferimento alla figura 1, con 10 è indicato un gruppo integrato per il comando del cambio e del freno di una bicicletta da corsa. Il gruppo 10 funziona sostanzialmente in modo analogo al gruppo descritto nella precedente domanda di brevetto della stessa richiedente EP 0 504 118, alla quale si fa riferimento per tutto quanto non espressamente richiamato nella presente descrizione.

Il gruppo di comando integrato 10 comprende un 12 di munito mezzi supporto corpo di illustrati) per il suo fissaggio al manubrio di una bicicletta, anch'esso non illustrato. Una leva di articolata al corpo comando del freno 14 è supporto 12 attorno ad un primo asse costituito da un perno 16. In modo noto, un'estremità di un cavo di comando del freno è ancorata ad un'estremità superiore della leva 14.

Il corpo di supporto 12 porta un dispositivo di comando del cambio indicato nel suo insieme con 18, comprendente un albero 20 portato dal corpo di supporto 12 in modo girevole attorno ad un secondo asse 22 ortogonale o sostanzialmente ortogonale rispetto all'asse di articolazione 16 della leva di comando del freno 14. L'albero 20 porta una puleggia



24 sulla quale è avvolta una porzione di estremità di un cavo di comando di un deragliatore anteriore o posteriore della bicicletta. La rotazione dell'albero 20 in una prima direzione, indicata dalla freccia 26 nelle figure 2a, 3a, 4a produce un maggiore avvolgimento del cavo di comando del deragliatore sulla puleggia 24 mentre una rotazione dell'albero 20 in una seconda direzione indicata dalle frecce 28 nelle figure 2b, 3b e 4b produce un rilascio del cavo di comando del deragliatore.

Per una corretta comprensione della presente invenzione, è importante notare che l'albero 20 è costantemente soggetto ad una coppia che tende a farlo ruotare nella direzione di rilascio del cavo di comando del deragliatore (la direzione indicata dalle frecce 28). Nella forma di realizzazione illustrata nei disegni, la coppia che tende a far ruotare l'albero 20 nella direzione di rilascio del cavo è prodotta dallo stesso cavo di comando del deragliatore, che è soggetto all'azione di un elemento elastico disposto nel deragliatore.

Con riferimento alla figura 1, il dispositivo di comando del cambio 18 comprende una leva di comando del cambio 30 disposta immediatamente dietro la leva di comando del freno 14. La leva di comando del cambio 30 è associata ad un meccanismo atto a

comandare la rotazione dell'albero 20 nella suddetta prima direzione 26. Tale meccanismo può essere realizzato come descritto in dettaglio nel documento EP 0 504 118 o, in alternativa, come descritto in una contemporanea domanda di brevetto della stessa richiedente con il medesimo titolo.

Con riferimento alle figure da 2 a 5, il gruppo 10 comprende una leva a pulsante 32 associata ad un meccanismo atto a comandare la rotazione dell'albero direzione 28. seconda suddetta nella 20 riferimento alle figure da 2 a 5, la leva a pulsante 32 è disposta su un fianco del corpo di supporto ed è articolata a quest'ultimo tramite un perno 34 il cui asse è parallelo o sostanzialmente parallelo dell'albero 20. di rotazione 22 all'asse dispositivo di comando del cambio 18 comprende una ruota dentata 36 solidale all'albero 20. La ruota dentata 36 è munita di una prima serie di denti 38 e di una seconda serie di denti 40. Il dispositivo di comando del cambio 18 comprende un bilanciere 42 articolato al corpo di supporto 12 tramite un perno 44. Il bilanciere 42 comprende un primo elemento di impegno 46 che coopera con i denti 38 della prima serie ed un secondo elemento di impegno 48 che coopera con i denti 40 della seconda serie. bilanciere 42 è realizzato in modo tale che quando

il primo elemento di impegno 46 impegna i denti 38, il secondo elemento di impegno 48 è disimpegnato dai denti 40 e, al contrario, quando il secondo elemento di impegno 48 impegna i denti 40 il primo elemento di impegno 46 è disimpegnato dai denti 38.

Il bilanciere 42 ha un'appendice 50 che coopera in relazione di appoggio con una corrispondente appendice 52 della leva a pulsante 32, in modo che un'oscillazione in senso antiorario della leva 32 attorno al perno 34 produce un'oscillazione in senso orario del bilanciere 42 attorno al perno 44. Il bilanciere 42 e la leva a pulsante 32 cooperano con rispettivi elementi elastici 54, 56, costituiti ad esempio da piccole molle elicoidali in compressione interposte fra il corpo di supporto 12 e rispettive sedi formate nel bilanciere 42 e nella pulsante 32. La molla 54 associata al bilanciere 42 tende a far oscillare il bilanciere 42 in senso antiorario e tende quindi a mantenere il bilanciere 42 in una posizione in cui il primo elemento di impegno 46 impegna i denti 38. La molla 56 associata alla leva a pulsante 32 tende a far ruotare la leva a pulsante 32 in senso orario, cioè nel verso corrispondente ad un allontanamento relativo fra le appendici 52 e 50. La molla 56 spinge la leva a

pulsante 36 verso un arresto di fine corsa definito da una parte del corpo di supporto 12.

I denti 38 ed il corrispondente elemento di impegno 46 sono sagomati in modo tale che quando il primo elemento di impegno 46 è in uno stato impegno con i denti 38 della prima serie (figura 2a la ruota dentata 36 (e conseguentemente 2b), l'albero 20) è libera di ruotare nella direzione indicata dalla freccia 26 nella figura 2 (direzione di maggiore avvolgimento del cavo di comando del deragliatore sulla puleggia 24) mentre l'elemento di impegno 46 impedisce la rotazione della ruota 36 nella direzione opposta (direzione di rilascio del cavo), indicata dalle frecce 28 nelle figure 3b e 4b. Quando il secondo elemento di impegno 48 si trova in uno stato di impegno con i denti 40 della seconda serie (figura 3b) impedisce la rotazione della ruota 36 nel verso indicato dalle frecce 28 (direzione di rilascio del cavo).

Nella forma di realizzazione illustrata nelle figure da 1 a 5, i denti 38, 40 hanno profili a denti di sega che realizzano insieme ai corrispondenti elementi di impegno 46, 48 meccanismi ad arpionismo con impegno nella direzione 28 di rilascio del cavo.

In condizioni di riposo, il dispositivo si trova nella configurazione illustrata nella figura 2a. In il cavo di comando questa configurazione, deragliatore applica all'albero 20 una coppia che ruotare in verso antiorario. tende a farlo costituito dal arpionismo meccanismo ad elemento di impegno 46 e dai denti 38 impedisce la rotazione della ruota dentata 36 e dell'albero 20 in verso antiorario. La sequenza illustrata figure 2a, 3a e 4a illustra la condizione in cui viene effettuato il cambio di una sola marcia nella direzione di maggiore avvolgimento del cavo di comando del deragliatore sulla puleggia 24. Questo cambio di marcia viene effettuato facendo oscillare la leva di comando del cambio indicata con 30 nella figura 1. Tale oscillazione della leva comanda la verso orario rotazione dell'albero 20 in riferimento alle figure 2a, 3a e 4a. Il meccanismo arpionismo costituito dal primo elemento di impegno 46 e dai denti 38 della prima serie non dell'albero 30 in ostacola la rotazione orario. Tale meccanismo ad arpionismo costituisce indicizzatore che segnala anche un dispositivo mediante uno scatto il passaggio da una marcia a quella successiva. L'utilizzatore sente distintamente quando il meccanismo ha effettuato un cambio di marcia per il fatto che il primo elemento di impegno 46 scatta in impegno con un successivo dente 38.

La sequenza operativa illustrata nelle figure 3b e 4b illustra la condizione in cui viene effettuato un cambio di marcia azionando la leva a pulsante 32. La configurazione di figura 2b è una posizione di riposo, identica alla posizione di figura 4a. Partendo dalla configurazione di figura l'utilizzatore spinge in basso la leva 2b. pulsante 32 e comanda un'oscillazione attorno al perno 44 del bilanciere 42. Appena il primo elemento di impegno 46 si disimpegna dal dente 30, la ruota di ruotare sotto libera temporaneamente è 36 l'azione della coppia di richiamo prodotta dal cavo di comando del deragliatore. La ruota 36 oscilla quindi nel verso indicato dalla freccia 28 fino a quando uno dei denti 40 incontra il secondo elemento di impegno 48 (figura 3b). A questo punto, l'albero 20 ha compiuto una rotazione di ampiezza pari alla metà della rotazione necessaria per effettuare un cambio di marcia. Quando l'utilizzatore rilascia la leva a pulsante 32, il bilanciere 42 oscilla verso antiorario per riportarsi in condizioni di riposo. Per effetto di questa oscillazione, il secondo elemento di impegno 48 si disimpegna del

dente 40, lasciando temporaneamente la ruota libera di ruotare in verso antiorario sotto l'azione della coppia di richiamo prodotta dal cavo comando del deragliatore. L'oscillazione della ruota 36 termina quando uno dei denti 38 entra in impegno con il primo elemento di impegno 46 (figura 4b). Quindi, un comando di cambio marcia nella direzione di rilascio del cavo di comando del deragliatore richiede una spinta verso il basso della leva a pulsante 32 ed un rilascio della stessa leva che ritorna in posizione di riposo sotto l'azione di richiamo dei mezzi elastici 56. Una prima metà della dell'albero oscillazione angolare di corsa necessaria per effettuare il cambio marcia viene effettuata all'atto della spinta verso il basso della leva a pulsante e la successiva metà della corsa angolare dell'albero viene ottenuta a seguito della rilascio della leva a pulsante.

Dalla descrizione che precede, si comprenderà che l'ampiezza della corsa angolare della leva a pulsante 32 è indipendente dall'ampiezza della corsa angolare dell'albero necessaria per effettuare il cambio marcià. Vantaggiosamente, la leva a pulsante 32 può essere dotata di una corsa angolare molto piccola, in modo che l'utilizzatore possa azionare tale leva con una leggera pressione del pollice,

senza dover effettuare una lunga corsa di comando con il pollice. Le figure da 6 a 9 illustrano una variante costruttiva del meccanismo precedentemente descritto. I particolari corrispondenti a quelli precedentemente descritti sono indicati con gli stessi riferimenti numerici.

Rispetto alla forma di realizzazione descritta in precedenza, nella variante delle figure da 6 a 9 la ruota dentata 36 è dotata di una dentatura frontale invece che di denti radiali. I frontali della ruota dentata 36 sono indicati con 38 e 40. Il bilanciere 42 ha una forma ad anello ed è dotato di una coppia di appendici diametralmente opposte 58,60 (figure 8 e 9) che definiscono un asse oscillazione ortogonale rispetto all'asse rotazione dell'albero 20. L'appendice 60 braccio di comando 62 sul quale agisce una porzione della leva a pulsante 32 (figure 6 comandare l'oscillazione del bilanciere 42. Come è visibile nelle figure 6 e 7, la molla mantiene il bilanciere 42 in posizione di riposo agisce lungo una direzione parallela all'asse 22 dell'albero 20. La stessa molla 54 mantiene anche la leva a pulsante 32 in posizione di riposo. La figura 6 illustra la posizione di riposo del meccanismo mentre la figura 7 illustra la posizione assunta dal

meccanismo a seguito di una spinta verso il basso della leva a pulsante 32. In modo analogo alla forma realizzazione descritta in precedenza, bilanciere 42 ha un primo ed un secondo elemento di impegno 46, 48 atti ad impegnare rispettivi denti 38,40. Gli elementi di impegno 46,48 sono conformati in modo da consentire liberamente la rotazione della ruota dentata in un verso ed impedire la rotazione in verso posto, come descritto in precedenza. Il funzionamento del meccanismo illustrato nelle figure da 6 a 9 è sostanzialmente identico a quello del dispositivo precedentemente descritto, con l'unica variante costituita dal fatto che il meccanismo ad arpionismo è realizzato tramite denti ed elementi di impegno cooperanti fra loro frontalmente anziché radialmente.

Naturalmente, fermo restando il principio dell'invenzione, i particolari di costruzione e le forme di realizzazione potranno essere ampiamente variati rispetto a quanto descritto ed illustrato senza per questo uscire dall'ambito dell'invenzione così come definita nelle rivendicazioni che seguono.

۷.

### RIVENDICAZIONI

- 1. Gruppo integrato per il comando del cambio e del freno per una bicicletta, comprendente:
- un corpo di supporto (12) fissabile al manubrio della bicicletta,
- una leva di comando del freno (14) montata oscillante sul corpo di supporto (12) attorno ad un primo asse (16),
- un dispositivo di comando del cambio (18) portato dal corpo di supporto (12) ed includente un albero (20) girevole attorno ad un secondo asse (22) ortogonale o sostanzialmente ortogonale rispetto al suddetto primo asse (16), in cui l'albero (20) porta una puleggia (24) sulla quale è destinata ad essere avvolta una porzione di estremità di un cavo di comando di un deragliatore, ed in cui detto albero (20) è soggetto ad una coppia di richiamo tendente a far ruotare l'albero verso una direzione (28) di rilascio del cavo,
- una leva di comando del cambio (30) disposta dietro la leva di comando del freno (14) ed atta a comandare la rotazione del suddetto albero (20) in una direzione di maggiore avvolgimento del cavo (26), e
- una leva a pulsante (32) disposta su un fianco del suddetto corpo di supporto (12) ed atta a

comandare la rotazione del suddetto albero (20) nella direzione di rilascio del cavo (28),

caratterizzato dal fatto che il dispositivo di del cambio comprende un meccanismo arpionismo (36,42) comandato dalla suddetta leva a suscettibile di assumere pulsante (32)e posizione di riposo ed una posizione attiva, meccanismo ad arpionismo (36,42) essendo disposto in modo da lasciare l'albero (20) libero di compiere di ampiezza predeterminata nella rotazione una direzione di rilascio del cavo (28) sotto l'azione della suddetta coppia di richiamo a seguito ciascuna variazione di posizione del meccanismo ad arpionismo (36, 42) fra la posizione di riposo e la posizione attiva e viceversa.

- la rivendicazione Gruppo secondo 1, caratterizzato dal fatto che il suddetto meccanismo ad arpionismo comprende una ruota dentata solidale all'albero (20) ed un bilanciere (42) portato in modo oscillante dal corpo di supporto (12) ed avente un primo ed un secondo organo di impegno (46,48) che cooperano con la suddetta ruota dentata (36).
- 3. Gruppo secondo la rivendicazione 1, caratterizzato dal fatto che la suddetta leva a pulsante (32) ed il suddetto bilanciere (42) sono

due componenti distinti ed oscillanti in modo indipendente rispetto al corpo di supporto (12), mezzi elastici (56) essendo previsti per spingere detta leva a pulsante verso un arresto di fine corsa.

- 4. Gruppo secondo la rivendicazione 2, caratterizzato dal fatto che il primo ed il secondo organo di impegno (46,48) sono disposti in modo da effettuare un'azione di ritegno sulla ruota dentata (36) lungo la suddetta direzione di rilascio del cavo (28).
- 5. Gruppo secondo la rivendicazione 2, caratterizzato dal fatto che il suddetto meccanismo ad arpionismo comprende mezzi elastici (54) disposti per spingere il suddetto bilanciere (42) verso detta posizione di riposo.
- secondo 6. la rivendicazione Gruppo 2, caratterizzato dal fatto che la suddetta ruota dentata (36) è dotata di denti radiali (38,40) e dal fatto che il suddetto bilanciere (42) è montato oscillante attorno ad un asse (44) parallelo o sostanzialmente parallelo all'asse di rotazione (22) del suddetto albero (20).
- 7. Gruppo secondo la rivendicazione 2, caratterizzato dal fatto che la suddetta ruota dentata (36) è dotata di denti frontali (38,40) e

dal fatto che il suddetto bilanciere (42) è montato oscillante attorno ad un asse (44) ortogonale o sostanzialmente ortogonale all'asse di rotazione (22) del suddetto albero (20).

8. Gruppo secondo la rivendicazione 7, caratterizzato dal fatto che il suddetto bilanciere (42) ha una forma ad anello.

Il tutto sostanzialmente come descritto ed illustrato e per gli scopi specificati.

ing. Mauro marchitell

And September 1998 (in proprio e per gli airi)



